

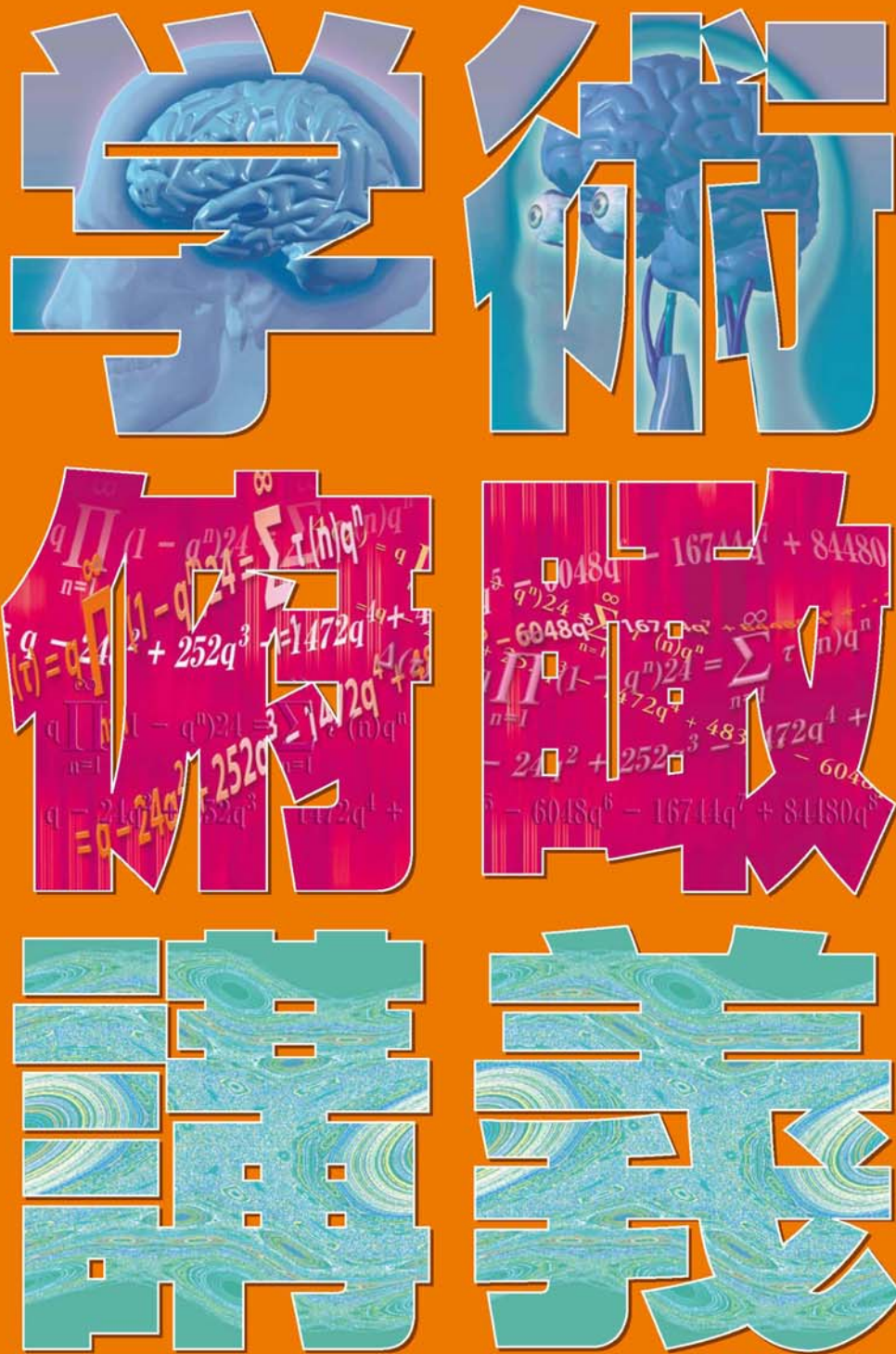
学術俯瞰講義「数学を創る」第10回

惑星の軌道を理解する

数理科学研究科

坪井 俊

※:このマークが付してある著作物は、第三者が有する著作物ですので、同著作物の再使用、同著作物の二次的著作物の創作等については、著作権者より直接使用許諾を得る必要があります。



教科書にはのっていない数学のお話

主題科目 / テーマ講義 2単位 1、2年生対象

数学を創る—数学者達の挑戦—

コーディネータ・ナビゲータ: 岡本和夫 (理学部)



数学はどうやって創られたか 岡本和夫 (理学部)、室田一雄 (工学部)

第1回 10/8 数学はどうやって創られたか



ことばを創り、世界を創る 斎藤毅 (理学部)

第2回 10/15 Mathematics "On Campus"

第3回 10/22 数の体系を創る



第4回 10/29 数と図形の共進化

脳と情報の数学を創る 甘利俊一 (理化学研究所)

第5回 11/5 情報の仕組み: 驚き、確率、幾何学

第6回 11/12 脳の仕組み: 脳内情報の表現、記憶、学習の数理



目の錯覚の数学を創る 新井仁之 (理学部)

第7回 11/19 数学で探る錯視の世界

第8回 11/26 脳の中のウェーブレット

第9回 12/3 錯視が創る新たな数学—ウェーブレットからフレイムレットへ—



形を理解するための数学を創る 坪井俊 (理学部)

第10回 12/10 惑星の軌道を理解する

第11回 12/17 多面体の形と曲面の上の軌道の形

第12回 1/14 形の見分け方と数学の視点



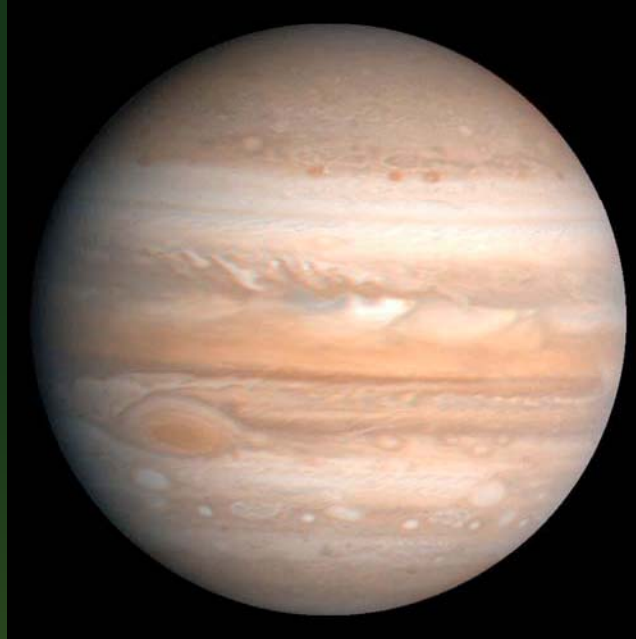
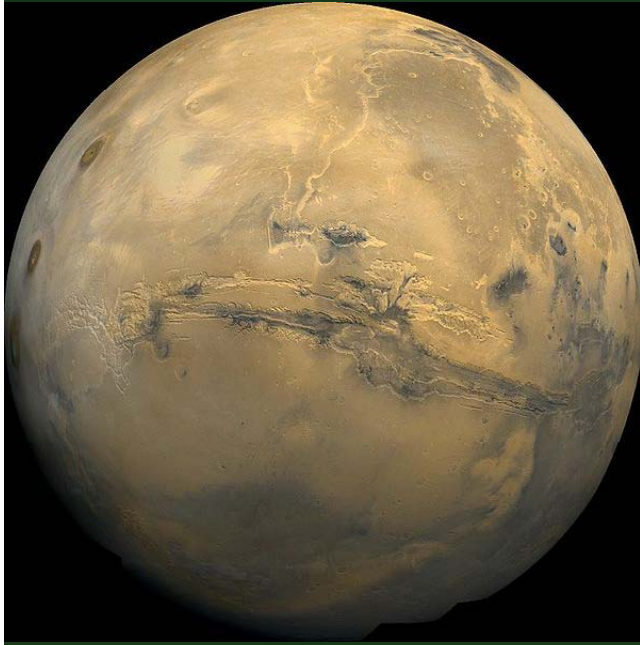
文化と数学 岡本和夫 (理学部)

第13回 1/21 文化と数学

駒場キャンパス 18号館ホール 木曜日 5時限 (16:20-17:50)

<http://www.gfk.c.u-tokyo.ac.jp/>





惑星

写真: NASAウェブページより転載

惑星はplanetの訳語

(18世紀日本)

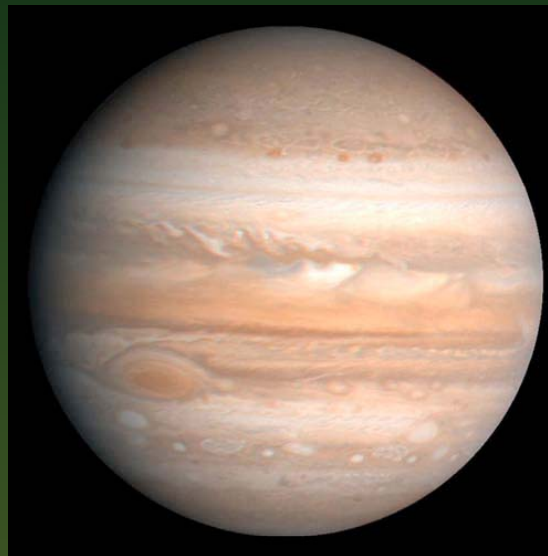
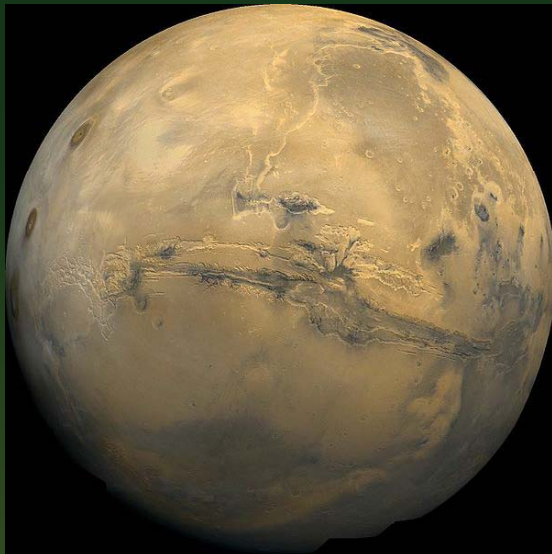
planet の語源はギリシャ語

A planet

πλανήτης a derivative of the word
πλάνης meaning “moving”.

mitakaをみたことがありますか？

今日12月10日21時過ぎに東北東の空に火星が上り、木星が西南西の空に沈む。
11日1時ころ東の空に土星が上る(月が明るくて見えない)。



このような星の動きは、何千年も前から空を見上げ星を観察しているから、理解されていたはずである。3500年くらい前からの記録があるようである。

ヒッパルコス(190BC頃 — 120BC頃)あるいは、プトレマイオス(AD85頃 — 165頃)が、星座表を定めたと言われている。

星座の中にとどまらず、移動する星ということで惑星と呼ばれていた。

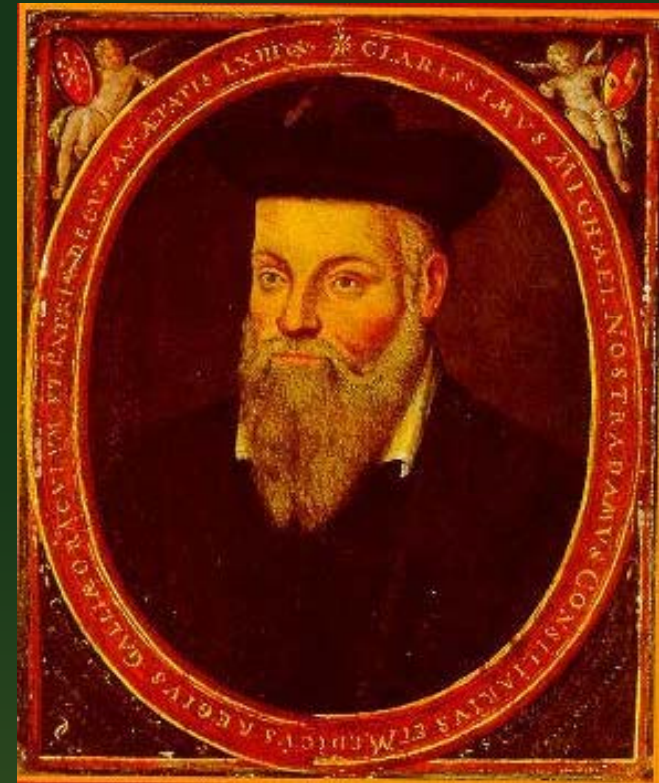


ヒッパルコス



暦を作ることは、為政者にとって必要不可欠であった。そのために天体の観測も行った。惑星の動きを正確に予想することは、為政者にとっては重大なことであった。

暦を作ることは、為政者にとって必要不可欠であった。そのために天体の観測も行った。
惑星の動きを正確に予想することは、為政者にとっては重大なことであった。



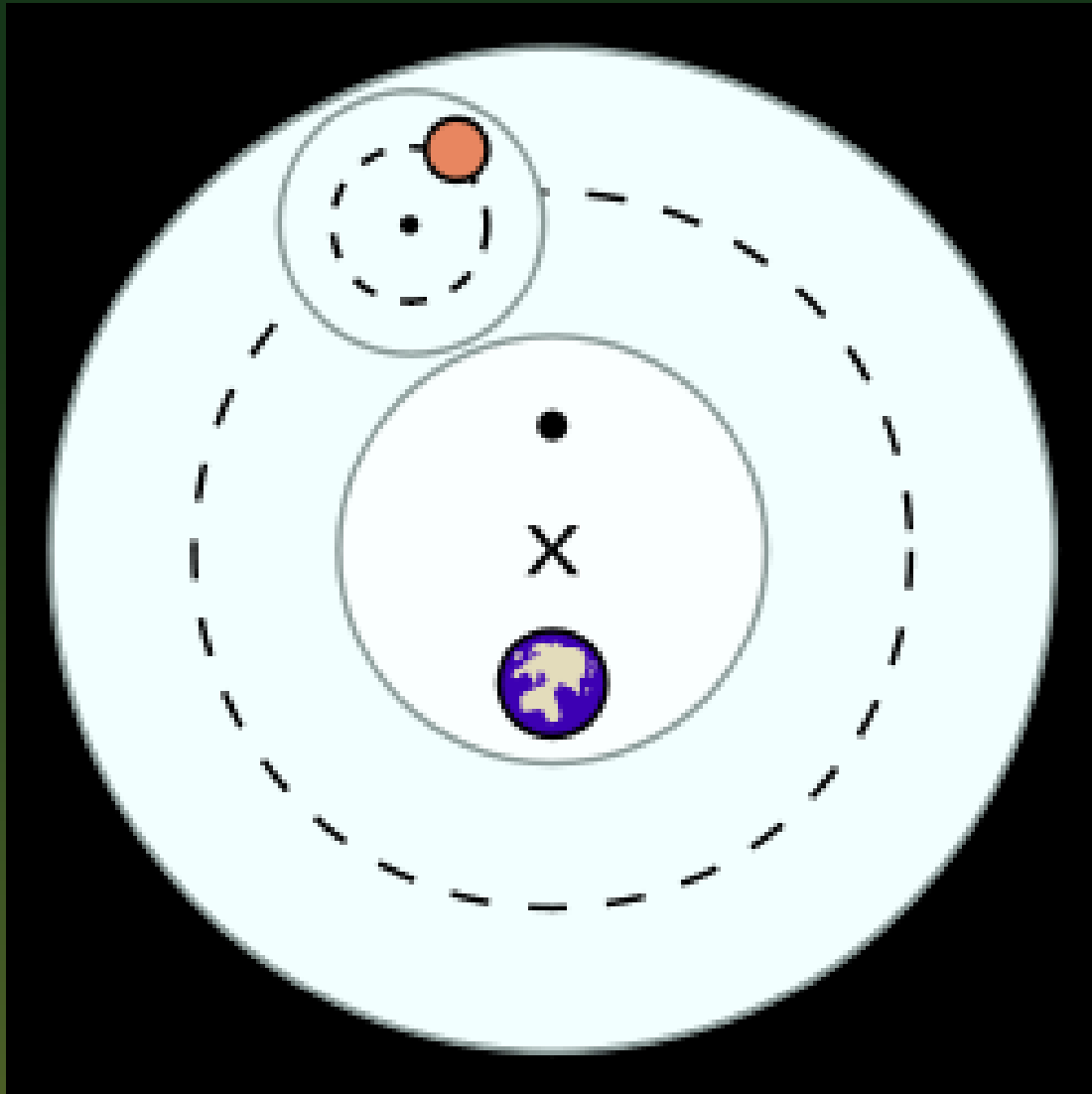
占星術では、惑星の位置
関係が大きな意味を持っ
ていたようである。

ミシェル・ド・ノートルダム
(ノストラダムス) (1503—1566)

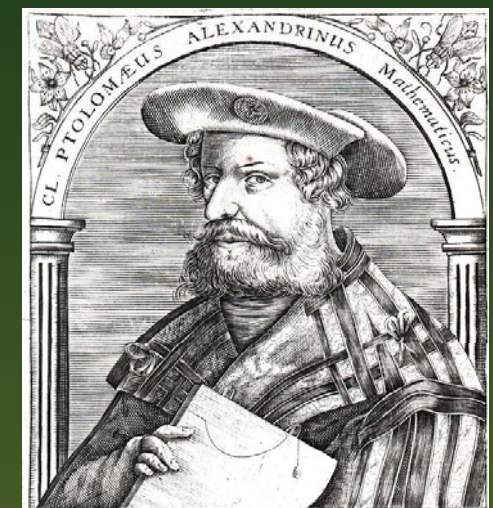
16世紀でも、プトレマイオス (AD85頃 — 165頃) の天動説のもとで、惑星は周転円の上を動くと考えられたが、修正が施されても、惑星の位置が、計算上の位置とずれることがわかってくる。



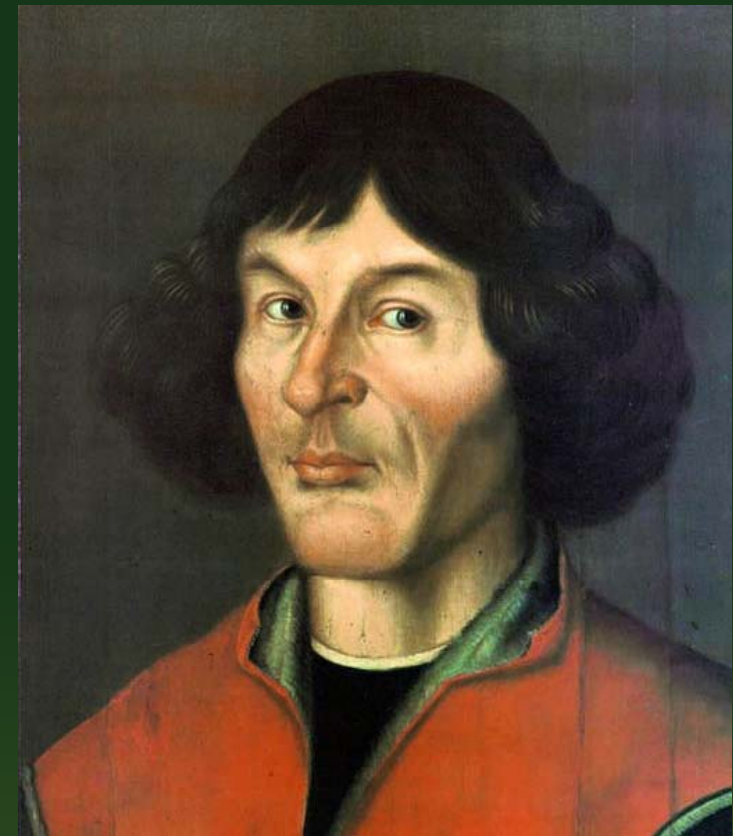
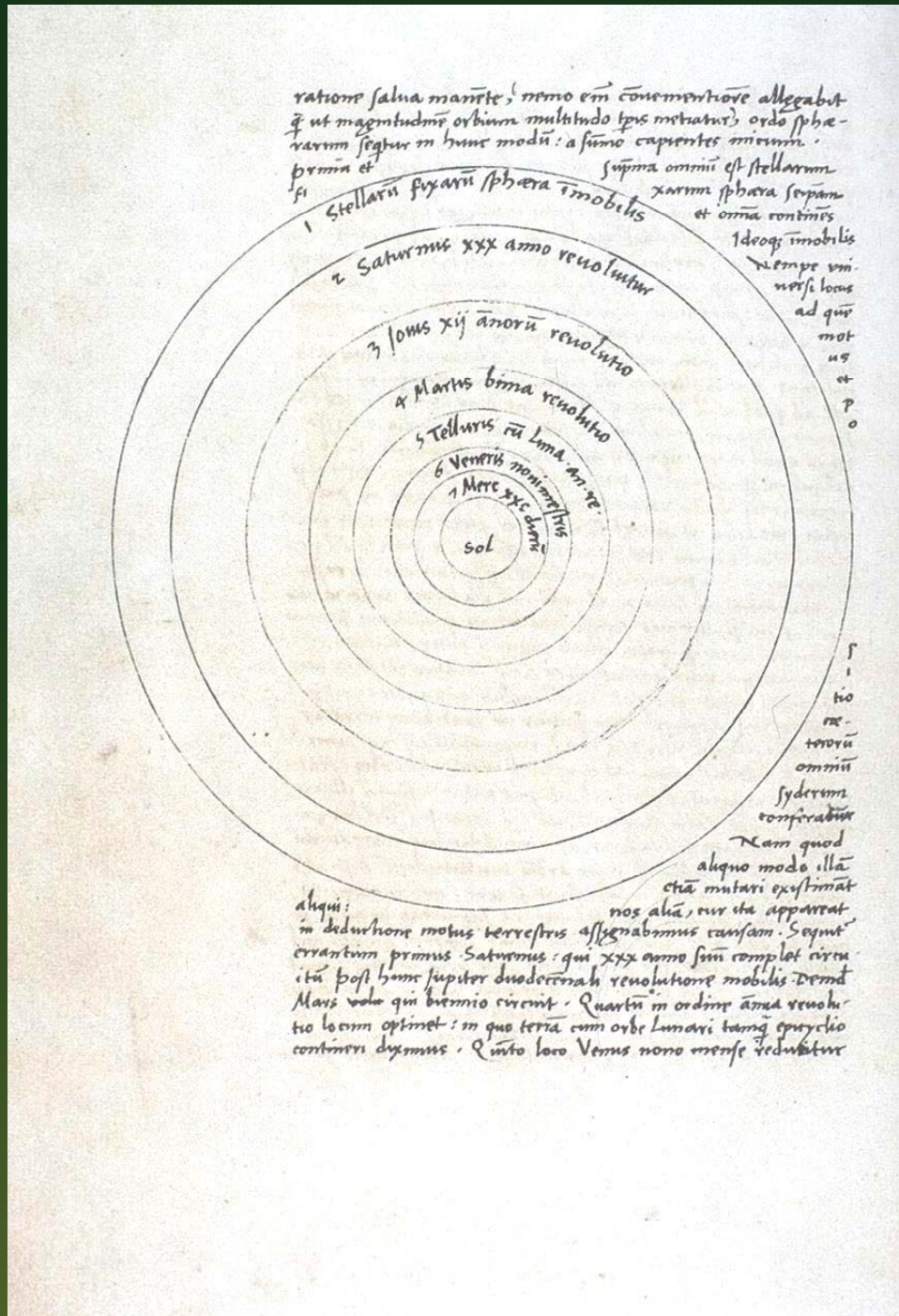
プトレマイオス



アポロニウス
(262BC－190BC)



プトレマイオス
(AD85頃－165頃)



コペルニクス
(1473—1543)

- 精密な計算は大変な仕事であった。
- このころに、三角関数 $\sin x$, $\cos x$, $\tan x$, ネピア(1550 – 1617)によって発見された対数関数 $\log x$, それによって理解された指数関数 e^x など, 実用的に非常に重要な関数が現れている。
- 対数表、三角関数表などは、つい最近まで使われていた。



ネピア(1550 – 1617)

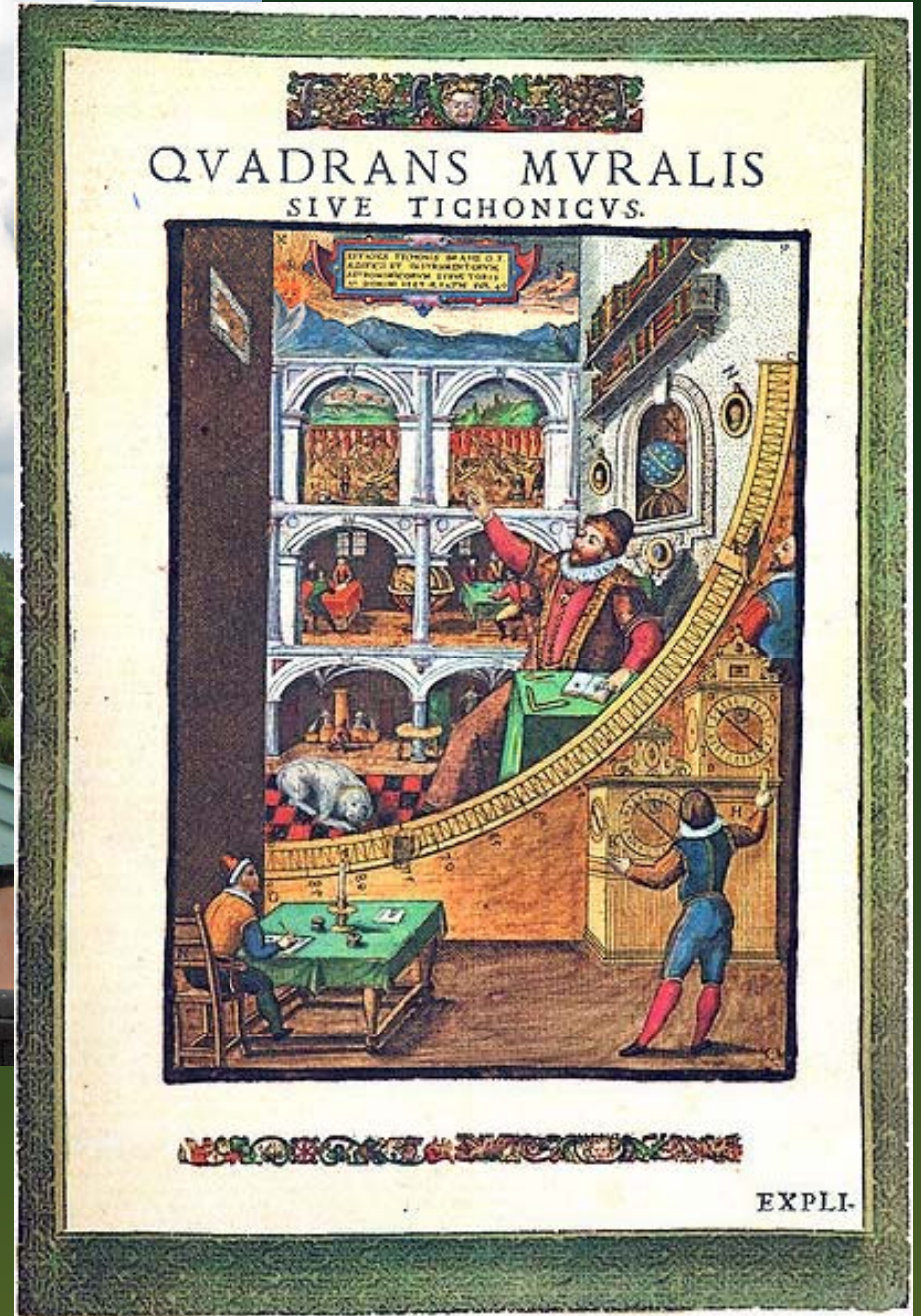
- ティコ・ブラーエ(1546ー1601)は、天体の精密な観測をデンマーク王の援助のもとでHven島に天文台を建てて1576年から1597年まで観測を続けた。
- 天文台は印刷工場まである大きな組織だった。
- 非常に精密な観測をすることにより、将来の惑星の位置を予測しようとした。
- 星の位置を1'程度の誤差で決定した。 $1' = 2\pi / 21600$



ティコ・ブラーエ(1546ー1601)



写真: Wikipedia より転載
<http://commons.wikimedia.org/wiki/File:StjärneborgObservatory.jpg>



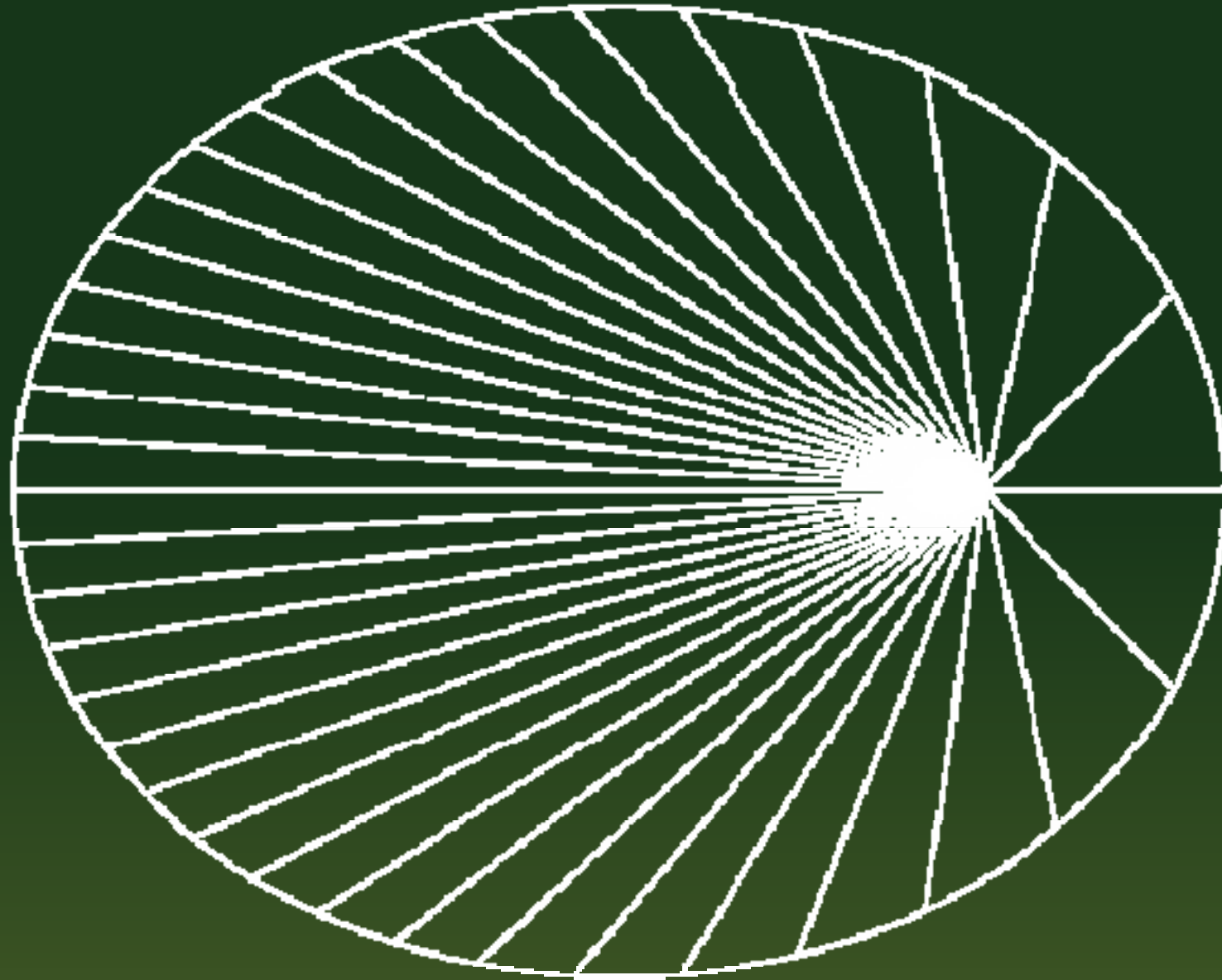


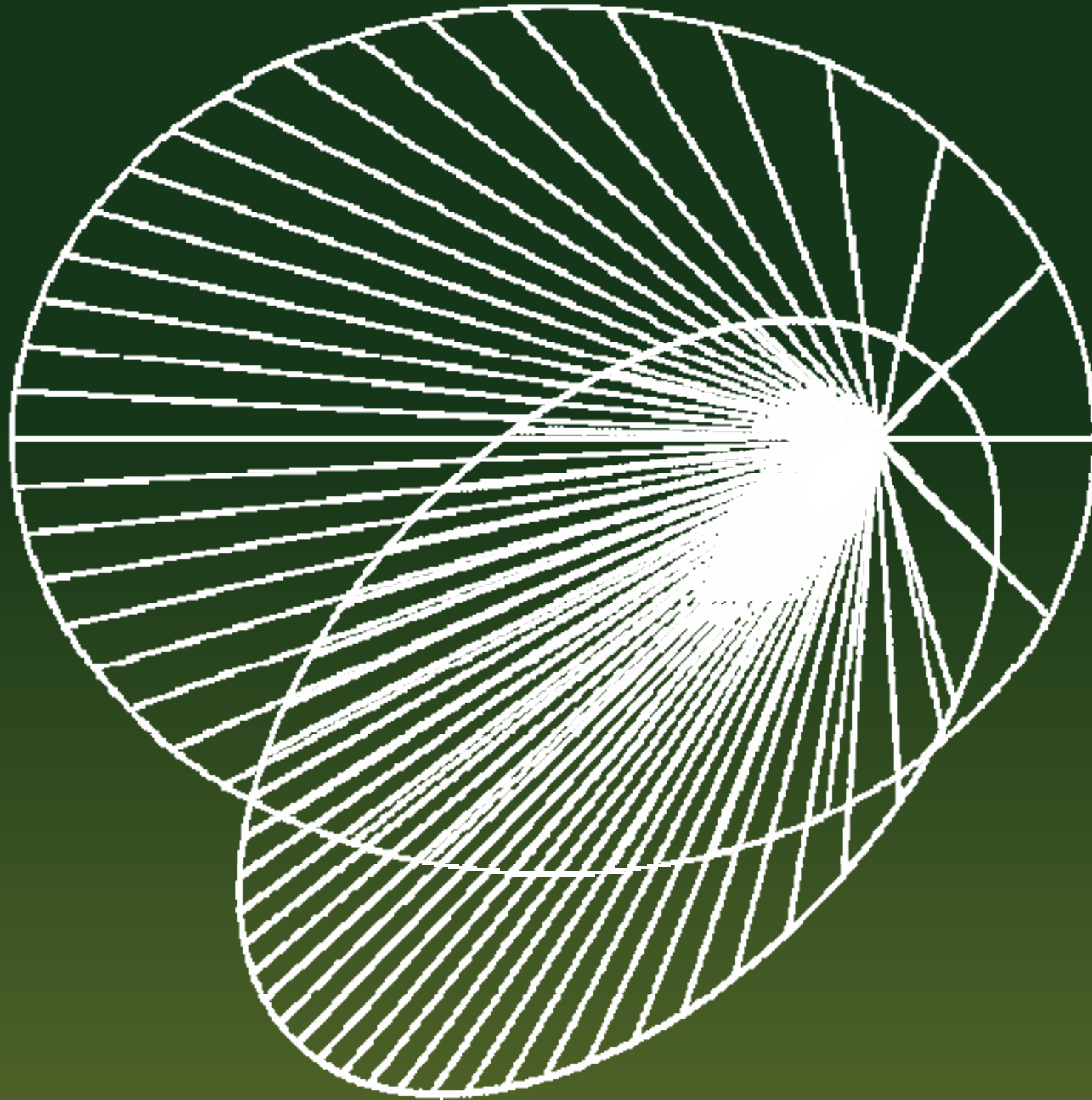
ケプラー(1571–1630)

- 援助してくれたデンマーク王が亡くなり、プラハへ向かったティコ・ブラーエは神聖ローマ皇帝に雇われ、ケプラー(1571–1630)を助手にする。
- 数学者であったケプラーは、ティコ・ブラーエの観測結果を数学の言葉でまとめ、1609年(第1, 第2法則)および1619年(第3法則)に公表した。

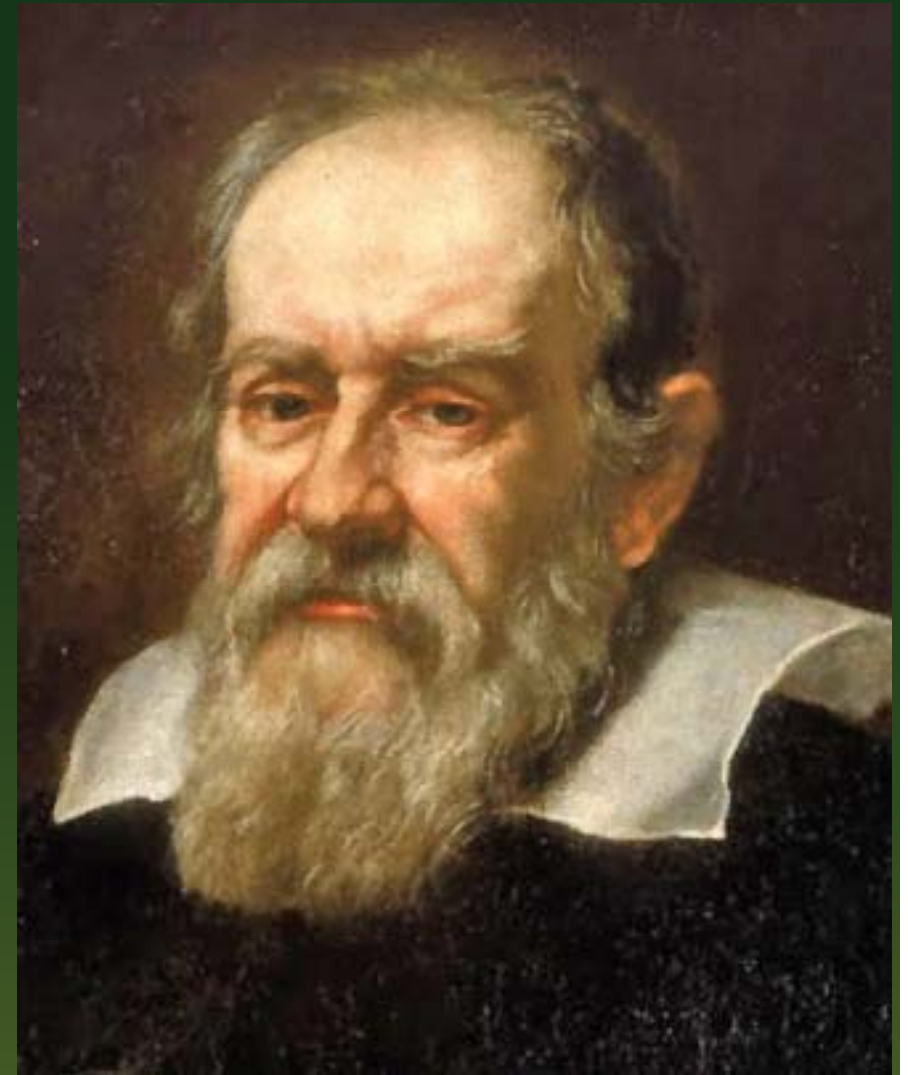
- 第1法則：惑星の軌道は太陽を焦点とする楕円である。
- 第2法則：惑星の運動の面積速度は一定である。
- 第3法則：惑星の軌道の楕円の長径の3乗と公転周期の2乗は比例する。

ケプラーは楕円の「焦点」という言葉を最初に使った数学者である。





- 物が動くときには、押している力が存在しているという当時の常識に対して、ガリレオ(1564－1642)の慣性の法則が、実験によって示された。
- ガリレオは自由落下運動の落下距離が落下させた時間の2乗に比例することも実験で確かめている。
- ガリレオは1609年に望遠鏡による星の観察を始めた。
- 今年は世界天文年



ガリレオ(1564－1642)

座標を導入し、
式で書かれる
代数の世界と、
図で書かれる
幾何の世界は
相互に翻訳
できることを
宣言した。



デカルト(1596—1650)



ニュートン(1643–1727)は、著書プリンピアにおいて

●万有引力の法則 $\|\vec{F}\| = G \frac{mM}{r^2}$

●運動の第1法則＝慣性の法則

●運動の第2法則＝運動方程式

$$\vec{F} = m \frac{d^2 \vec{q}}{dt^2}.$$

●運動の第3法則＝作用反作用の法則

のもとで、ケプラーの法則を説明した。

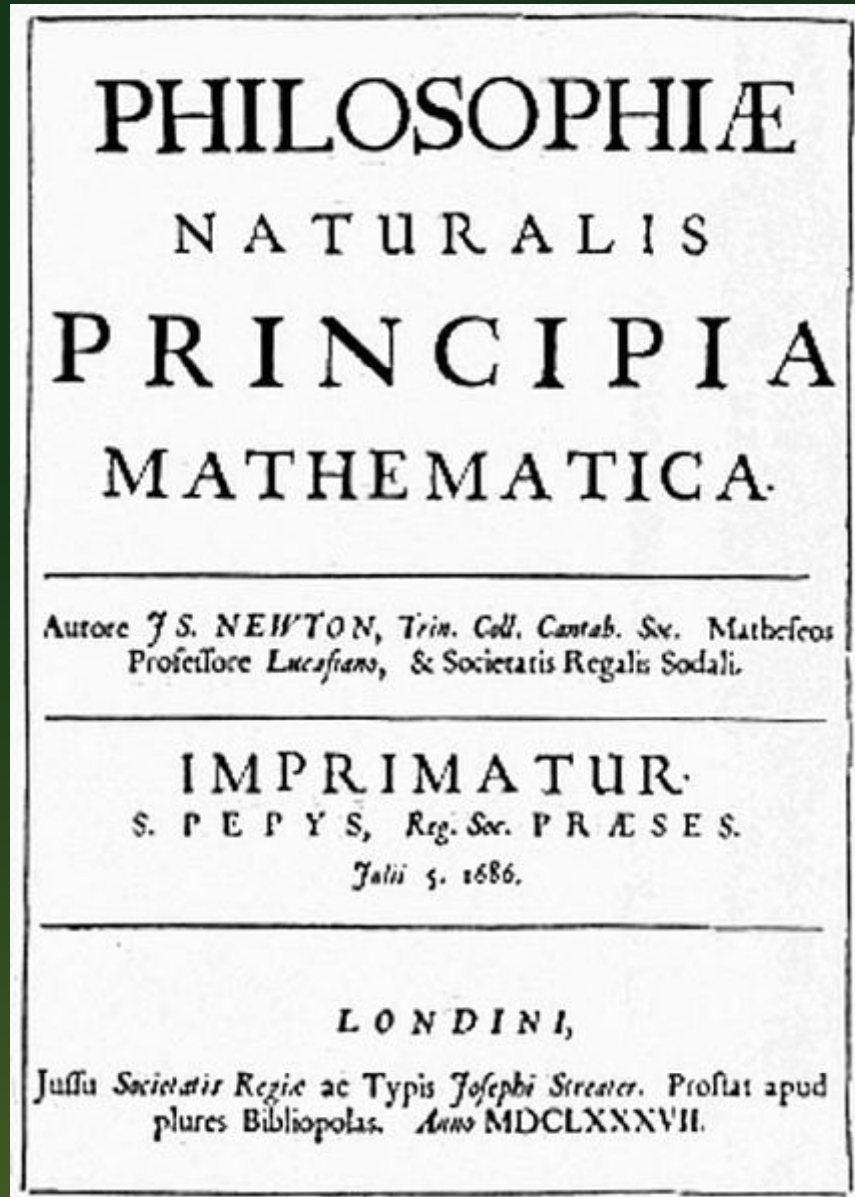


ニュートンは、微分概念、加速度概念にたどり着き、運動方程式を書いた。

数学が創られた。

$$\vec{F} = m \frac{d^2 \vec{q}}{dt^2}.$$

ニュートン(1643-1727)



実際には、ニュートンは、微分
の概念、加速度の概念を用い
た文章を書き、図形的にそれを
解いている。

式は書かれているが、ほとんど
が図形上の長さの関係に關す
るものである。

松本 眞:1999年度日本数学
会年会市民講演会
「リンゴが落ちたって万有引
力は発見できないさ」

LEGES MOTUS.

LEX I.

(*) *Corpus omne perseerare in statu suo quiescendi vel movendi uniformiter in directum, nisi quatenus a viribus impressis cogitur statum illum mutare.*

PROJECTILIA perseverant in motibus suis, nisi quatenus a resistentiâ aëris retardantur, et vi gravitatis impelluntur deorsum. Trochus, cujus partes cohærendo perpetuò retrahunt sese a motibus rectilineis, non cessat rotari, nisi quatenus ab aëre retardatur. Majora autem Planetarum et Cometarum corpora motus suos et progressivos et circulares in spatiis minus resistentibus factos conservant diutius.

LEX II.

(*) *Mutationem motus proportionalem esse vi motrici impressæ, et fieri secundum lineam rectam quâ vis illa imprimitur.*

Si vis aliqua motum quemvis generet; dupla duplum, tripla triplum generabit, sive simul et semel, sive gradatim et successivè impressa fuerit. Et hic motus (quoniam in eandem semper plagam cum vi gener-

(*) 24. Ex hac primâ lege quam (9) demonstravimus, sequitur omnem motum esse naturâ suâ æquabilem et rectilineum, adeoque nec illius velocitatem retardari, nec directionem mutari, nisi aliquod obstaculum mobili offeratur; Unde cum projectilia motum suum sensim amittant, querenda est aliqua hujusce retardationis causa. Cum autem corpora projecta vel per medium resistens deferantur, vel etiam super aliorum corporum superficies scabras incedant, et vi gravitatis deorsum semper urgeantur, necesse est ut eam amittant motus sui partem quam in hiis obstaculis superandis continuò absumunt, ac proinde quo major vel minor erit medii resistentiâ, eò majus vel minus decrementum accipiet corporis projecti velocitas. Ex his igitur patet

majora planetarum et cometarum corpora nullam sensibilem in spatiis celestibus experiri resistentiam, cum motus suos diutissime conservent.

(*) 25. Si corpus vi activâ, qualis est vis gravitatis, secundum eandem aut parallelam directionem continuò urgeatur, motus illius continuò acceleratur; nam per leg. 1., manet celeritas acquisita, et per leg. 2. nova conspiranti continuò additur. Si verò aliqua vis in corpus jam motum contrariâ directione perpetuò agat, motus illius continuò retardatur, per leg. 2. Si vis conspirans continuò ac uniformiter agat, id est, si constans sit, corpus eâ vi impulsus, æqualibus temporibus æqualia accipit celeritatis incrementa, seu motu uniformiter accelerato fertur, et celeritates vi illâ acquisitæ, sunt ut tempora quibus

LEGES MO

LEX I.

(*) *Corpus omne perseverare in statu suo qui in directum, nisi quatenus a viribus impressis*

PROJECTILIA perseverant in motibus suis, et retardantur, et vi gravitatis impelluntur deo cohærendo perpetuò retrahunt sese a motibus nisi quatenus ab aëre retardatur. Majora autem corpora motus suos et progressivos et consistentibus factos conservant diutius.

LEX II.

(*) *Mutationem motus proportionalem esse visum secundum lineam rectam quâ vis*

Si vis aliqua motum quemvis generet, generabit, sive simul et semel, sive gradatim erit. Et hic motus (quoniam in eandem s

(*) 24. Ex hac primâ lege quam (9) demonstravimus, sequitur omnem motum esse naturâ suâ æquabilem et rectilineum, adeoque nec illius velocitatem retardari, nec directionem mutari, nisi aliquod obstaculum mobili offeratur; Unde cum projectilia motum suum sensim amittant, querenda est aliqua hujusce retardationis causa. Cum autem corpora projecta vel per medium resistens deferantur, vel etiam super aliorum corporum superficies scabras incedant, et vi gravitatis deorsum semper urgeantur, necesse est ut eam amittant motus sui partem quam in hiis obstaculis superandis continuò absumunt, ac proinde quo major vel minor erit medii resistentiâ, eò major vel minus decrementum accipiet corporis projecti velocitas. Ex his igitur patet

majora p
sensibile
tiam, cù
(*) 25
vitatatis, s
tionem
nuò acce
tas acqui
tinuò ad
motum
illius co
conspirat
si consta
temporib
seu moti
tates vi i

atrice determinatur) si corpus antea movebatur, motui ejus vel conspiranti additur, vel contrario subducitur, vel obliquo obliquè adjicitur, et cum eo secundum utriusque determinationem componitur.

(*) LEX III.

Actioni contrariam semper et æqualem esse reactionem: sive corporum duorum actiones in se mutuo semper esse æquales et in partes contrarias dirigi.

Quicquid premit vel trahit alterum, tantundem ab eo premitur vel trahitur. Si quis lapidem digito premit, premitur et hujus digitus a lapide. Si equus lapidem funi alligatum trahit, retrahetur etiam et equus (ut ita dicam) æqualiter in lapidem: nam funis utrinque distentus eodem relaxandi se conatu urgebit equum versus lapidem, ac lapidem versus equum; tantumque impediet progressum unius quantum promovet progressum alterius. Si corpus aliquod in corpus aliud impingens, motum ejus vi suâ quomodocunque mutaverit, idem quoque vicissim in motu proprio eandem

generantur. At si vis constans contrariâ directione in corpus motum continuò agat; æqualibus temporibus æqualia fient celeritatis decremента, et corpus motu uniformiter retardato movebitur. Generaliter tandem, si corpus quiescens quilibet vi sive constanti sive variabili continuò urgeatur, et deinde eâ celeritate quam vis illius actione continuò acquisivit, contrâ directionem vis illius reagentis projiciatur, ut vestigia sua relegat, corpus illud in itu et reditu suo eandem habebit celeritatem, ubi ad eandem viâ suâ puncta, eundo et redeundo pervenerit; adeoque motum redeundo non amittet, nisi cum pervenerit ad punctum ex quo cepit eundo moveri; nam eadem vis in itu et reditu corporis, æqualibus temporibus æquales celeritatis gradus generat et extinguit (8).

26. Corpora gravia in terræ viciniis, sublata medii resistentiâ, motu uniformiter accelerato descendunt, et motu uniformiter retardato ascendunt. . . . Demonstratio. . . . Sublata medii resistentiâ idem est ejusdem corporis pondus, sive eadem illius in subjectum planum pressio, tum in vertice, tum in radice montis; est autem pondus, seu vis motrix (15) ut massa in vim gravitatis acceleratricem ducta: ergo cum ejusdem corporis massa eadem in vertice et in radice montis permaneat, manebit etiam eadem vis acceleratrix gravitatis. Insuper corpora gravia in radice et vertice montis æqualia spatia æqualibus temporibus percurreunt, sublata aëris resistentiâ, ut accuratissimis notum est experimentis (13): constans est igitur vis acceleratrix, et per lineas ad horizonem perpendiculares (3) uniformiter agit; gravia ergo motu uniformiter accelerato descendunt, et uniformiter retardato ascendunt (25). Q. e. d.

27. Sublata medii resistentiâ in terræ viciniis, spatia quæ corpus è quiete cadendo percurret, sunt ut quadrata temporum quibus percurreuntur. . . . Dem. . . . Recta SK, representet spatium quod grave cadendo percurret; TC, Tc, TB, exponant tempora quibus describuntur spatia SP, Sp, SK; et CL, cl, BD, ad TB, normales, exhibeant celeritates temporibus TC, Tc, TB, per spatia SP, Sp; SK, acquisitas; quis in motu uniformiter accelerato, celeritates sunt ut tempora, (25), erit TC: Tc = CL: cl; et TC: TB = CL: BD, adeoque recta, TD, transit per puncta L, et l, et triangula TCL, Tcl, TBD, similia sunt. Jam fingamus lineam, cl, motu sibi semper parallelo ita accedere ad lineam CL, ut tandem cum ipsâ coincidat; evanescente tempusculo Cc, celeritas, cl, non differet a celeritate CL, adeoque per tempusculum infinitè parvum seu evanescentem Cc, celeritas, CL, uniformis censi potest. Porro spatia motu æquabili descripta sunt ut celeritas in tempus ducta (5), ergo spatium Pp, quod tempusculo, Cc, percurreri supponimus, est ut rectangulum, CL X Cc = Cd; quare si totum tempus, TC, in tempuscula innumera ut Cc, divisum concipiatur, et similiter spatium SP, tempore TC, percursum in totidem spatiola evanescentia, singulis tempusculis correspondentibus percursa dividatur, erit summa rectangulorum Cd, hoc est area trianguli TCL, ut summa spatiolorum Pp, id est ut Sp; et eodem modo demonstratur arvam trianguli TBD, esse ut spatium SK, tempore TB, percursum. Est igitur triangulum TCL: TBD = SP: SK. Sed triangulorum similium aræ TCl, TcB, sunt ut quadrata laterum homologorum.

LEGES MO

LEX I.

(*) Corpus omne perseoerare in statu suo qui in directum, nisi quatenus a viribus impressi

PROJECTILIA perseverant in motibus suis, et retardantur, et vi gravitatis impelluntur deo cohærendo perpetuò retrahunt sese a motibus nisi quatenus ab aère retardatur. Majora autem corpora motus suos et progressivos et consistentibus factos conservant diutius.

LEX II.

(*) Mutationem motus proportionalem esse visum secundum lineam rectam quâ vis

Si vis aliqua motum quemvis generet; generabit, sive simul et semel, sive gradatim erit. Et hic motus (quoniam in eandem s

(*) 24. Ex hac primâ lege quam (9) demonstravimus, sequitur omnem motum esse naturâ suâ æquabilem et rectilineum, adeoque nec illius velocitatem retardari, nec directionem mutari, nisi aliquod obstaculum mobili offeratur; Unde cum projectilia motum suum sensim amittant, querenda est aliqua hujusce retardationis causa. Cum autem corpora projecta vel per medium resistens deferantur, vel etiam super aliorum corporum superficies scabras incedant, et vi gravitatis deorsum semper urgeantur, necesse est ut eam amittant motus sui partem quam in hiis obstaculis superandis continuò absumunt, ac proinde quo major vel minor erit medii resistentiâ, eò major vel minus decrementum accipiet corporis projecti velocitas. Ex his igitur patet

majora p sensibile tiam, cù (1) 25 vitatis, s tionem (nuò acce tas acqui tinuò ad motum (illius co conspira si consta temporib seu moti tates vi i

atrice determinatur) si corpus antea movebatur, ranti additur, vel contrario subducitur; vel obliquum eo secundum utriusque determinationem com

(*) LEX III.

Actioni contrariam semper et æqualem esse reactione actiones in se mutuo semper esse æquales et in pa

Quicquid premit vel trahit alterum, tantumdem hitur. Si quis lapidem digito premit, premitur (Si equus lapidem funi alligatum trahit, retrahetur dicam) æqualiter in lapidem: nam funis utrinque andi se conatu urgebit equum versus lapidem, ac tantumque impediet progressum unius quantum p terius. Si corpus aliquod in corpus aliud impin quomodocunque mutaverit, idem quoque vicissim

generantur. At si vis constans contrariâ directione in corpus motum continuò agat; æqualibus temporibus æqualia fient celeritatis decrementa, et corpus motu uniformiter retardato movebitur. Generaliter tandem, si corpus quiescens quilibet vi sive constanti sive variabili continuò urgeatur, et deinde eâ celeritate quam vis illius actione continuò acquisivit, contrâ directionem vis illius reagentis projiciatur, ut vestigia sua relegat, corpus illud in itu et reditu suo eandem habebit celeritatem, ubi ad eandem viam suâ puncta, eundo et redeundo pervenerit; adeoque motum redeundo non amittet, nisi cum pervenerit ad punctum ex quo cepit eundo moveri; nam eadem vis in itu et reditu corporis, æqualibus temporibus æquales celeritatis gradus generat et extinguit (8).

26. Corpora gravia in terræ viciniis, sublatâ medii resistentiâ, motu uniformiter accelerato descendunt, et motu uniformiter retardato ascendunt. Demonstratio. Sublatâ medii resistentiâ idem est ejusdem corporis pondus, sive eadem illius in subjectum planum pressio, tum in vertice, tum in radice montis; est autem pondus, seu vis motrix (15) ut massa in vim gravitatis acceleratricem ducta: ergo cum ejusdem corporis massa eadem in vertice et in radice montis permaneat, manebit etiam eadem vis acceleratrix gravitatis. Insuper corpora gravia in radice et vertice montis æqualia spatia æqualibus temporibus percurret, sublatâ aëris resistentiâ, ut accuratissimis notum est experimentis (13): constans est igitur vis acceleratrix, et per lineas ad horizonem perpendiculares (3) uniformiter agit; gravia ergo motu uniformiter accelerato descendunt, et uniformiter retardato ascendunt (25). Q. e. d.

27. Sublatâ i spatia que cor sunt ut quadrat Dem. . . . quod grave cad exponant temp S P, S p, S K normales, exhib T c, T B, per i quis in motu v sunt ut tempora et T C : T B = T D, transit p T C L, T c l, T mus lineam, c l accedere ad lin coincidat; evan c l, non differe tempusculum in celeritas, C L, rò spatia motu ritas in tempus quod tempuscul ut rectangulum totum tempus, C c, divisum c S P, tempore T evanescencia, s tibus percursa c lorum C d, hoc summa spatiolor modo demonst esse ut spatium Est igitur trian, S K. Sed triar T B D, sunt ut

SECTIO III.

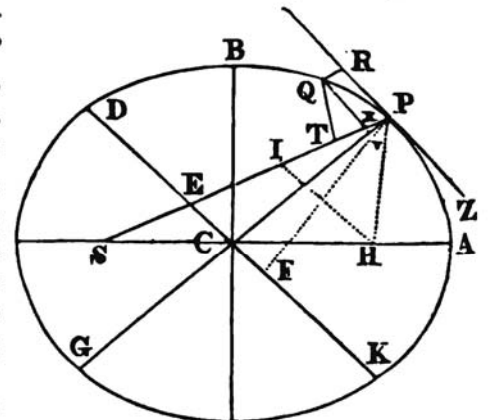
De motu corporum in conicis sectionibus excentricis.

PROPOSITIO XI. PROBLEMA VI.

Revolvatur corpus in ellipsi: requiritur lex vis centripetæ tendentis ad umbilicum ellipseos.

Esto ellipseos umbilicus S. Agatur S P secans ellipseos tum diametrum D K in E, tum ordinatim applicatam Q v in x, et compleatur parallelogrammum Q x P R. Patet E P æqualem esse semiaxi majori A C, eo quod, actâ ab altero ellipseos umbilico H lineâ H I ipsi E C parallelâ,

ob æquales C S, C H æquentur E S, E I, (*) adeo ut E P semi-summa sit ipsarum P S, P I, id est (ob parallelas H I, P R, et angulos æquales I P R, H P Z) ipsarum P S, P H, quæ conjunctim axem totum 2 A C adæquant. Ad S P demittatur perpendicularis Q T, et ellipseos latere recto principali (seu (h) $\frac{2 B C \text{ quad.}}{A C}$) dicto L, erit L



$\times Q R$ ad L $\times P v$ ut $Q R$ ad $P v$ (1) id est, ut P E seu A C ad P C

(*) 260. Quia (per Prop. 48. Lib. 3. Conic. Apoll. sup. Theor. IV. de Ellipsi) æquales sunt anguli quos rectæ P H, P S, constituunt cum tangenti P R, et ob parallelas H I, P R, æquales quoque sunt anguli alterni P I H, P H I, æquales erunt rectæ P I, P H, adeoque E P = $\frac{P S + P H}{2} = A C$, (Prop. 52. Lib. 3. Conic. Apoll. superius Theor. III. de Ellip.)

(h) 261. In Ellipsi et Hyperbolâ latus rectum principale $L = \frac{2 B C^2}{A C}$ nam $2 A C : 2 B C = 2 B C : L$, undè $L = \frac{4 B C^2}{2 A C} = \frac{2 B C^2}{A C}$.

(1) Per constructionem $Q R = P x$, sed propter Triangula similia P x v, P E C, P x : P v = P E (A C) : P C, ergò $Q R : P v = A C : P C$.



フック(1635-1703)

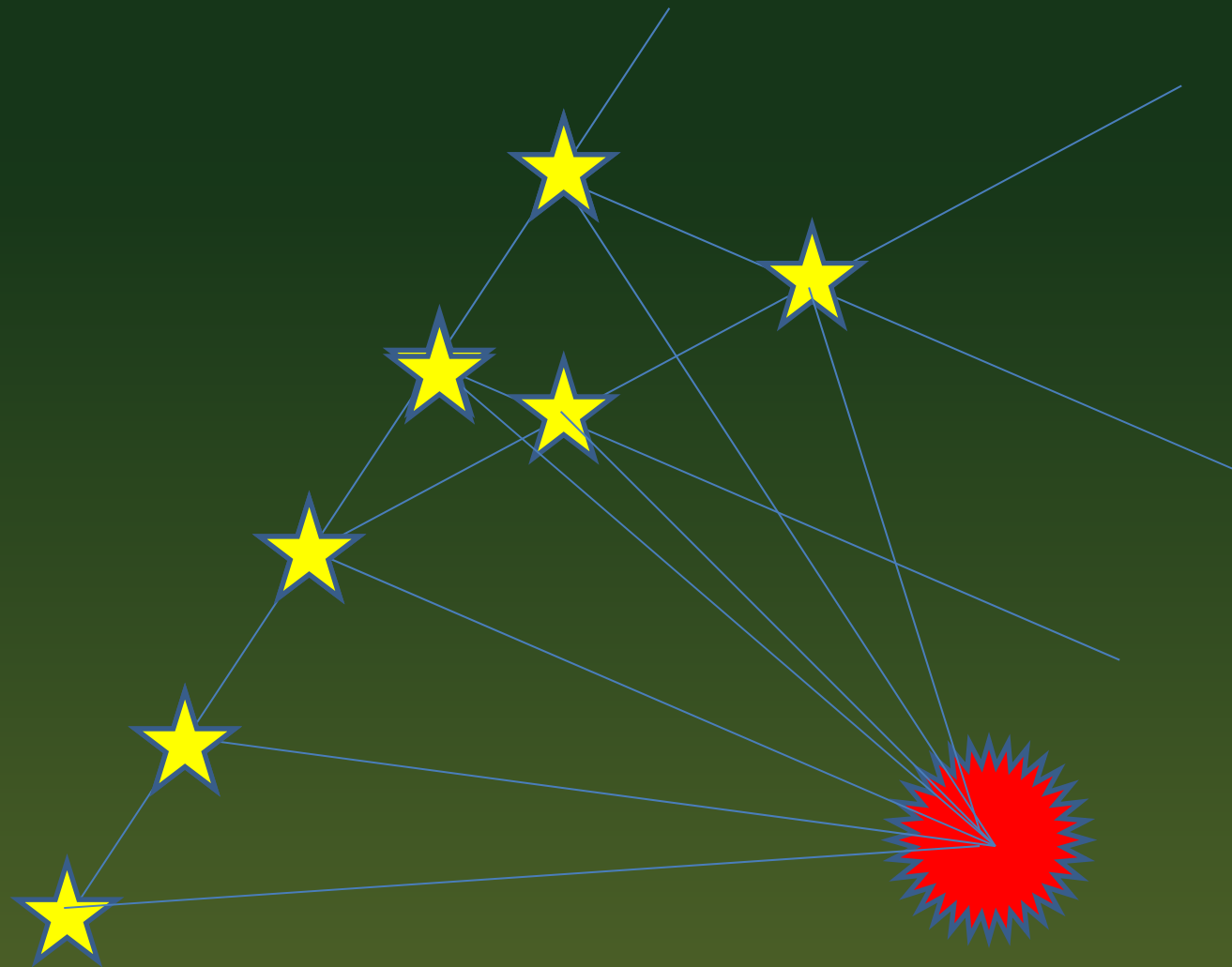
- 太陽が惑星に引力をおよぼし、それが距離の二乗に反比例するという事は、フック(1635-1703)が、様々な実験をしてこのことを予想していたようである。
- フックは、王立協会というところで実験をしてみせるという仕事をしており、バネの変位と力が比例するというフックの法則に名前が残っているが、多くの物理法則を発見したのは、彼ではないかといわれている。
- しかし、ニュートンの主張は、太陽と惑星の間の引力にとどまらない万有引力の存在である。

微分を $\frac{df}{dt}$, 積分を $\int_a^b f(x)dx$
と書き表したのは, ライプニッツ
(1646 – 1716) (ライブニッツ
ツという発音がより正しい) で
ある. 積分 (integral) という語
はヤコブ・ベルヌーイ (1654 –
1705) によるらしい. ライプニ
ッツは「和 (summation)」とい
う語を用い, 記号 \int は S を変
形したものである.



ライプニッツ(1646 – 1716)

ケプラーの第2法則「面積速度一定の法則」は、中心力が中心力の方向に速度を変化させていることの現れである。



- 面積速度が一定であることは、重力が、太陽と惑星の間を結ぶ直線の方に惑星に働いているとすると説明できることになった。
- この「太陽と惑星の間を結ぶ線分」には、力を伝えるものという意味でベクター(vector)という名前がつけられ、この用法は、生物学でそのまま使われている。
- この「力を伝えるもの」は、数学の発展の中で、数学で用いられる方向と大きさを持つ量の呼び名「ベクトル」となった。定義はハミルトン(1805-1865)による。
- 新しい「ベクトル」の概念が確立し、数学が創られた。

惑星の軌道が楕円であるは、万有引力が距離の逆2乗に比例する引力であることの現れである。

ファインマンによる証明.

- 面積速度一定、すなわち、太陽を中心とする角度の変化に対して (r を θ の関数として)

$$r^2 \frac{d\theta}{dt} = \text{const.}$$

- 力が距離の逆二乗に比例

$$F = \frac{\text{const}}{r^2}$$

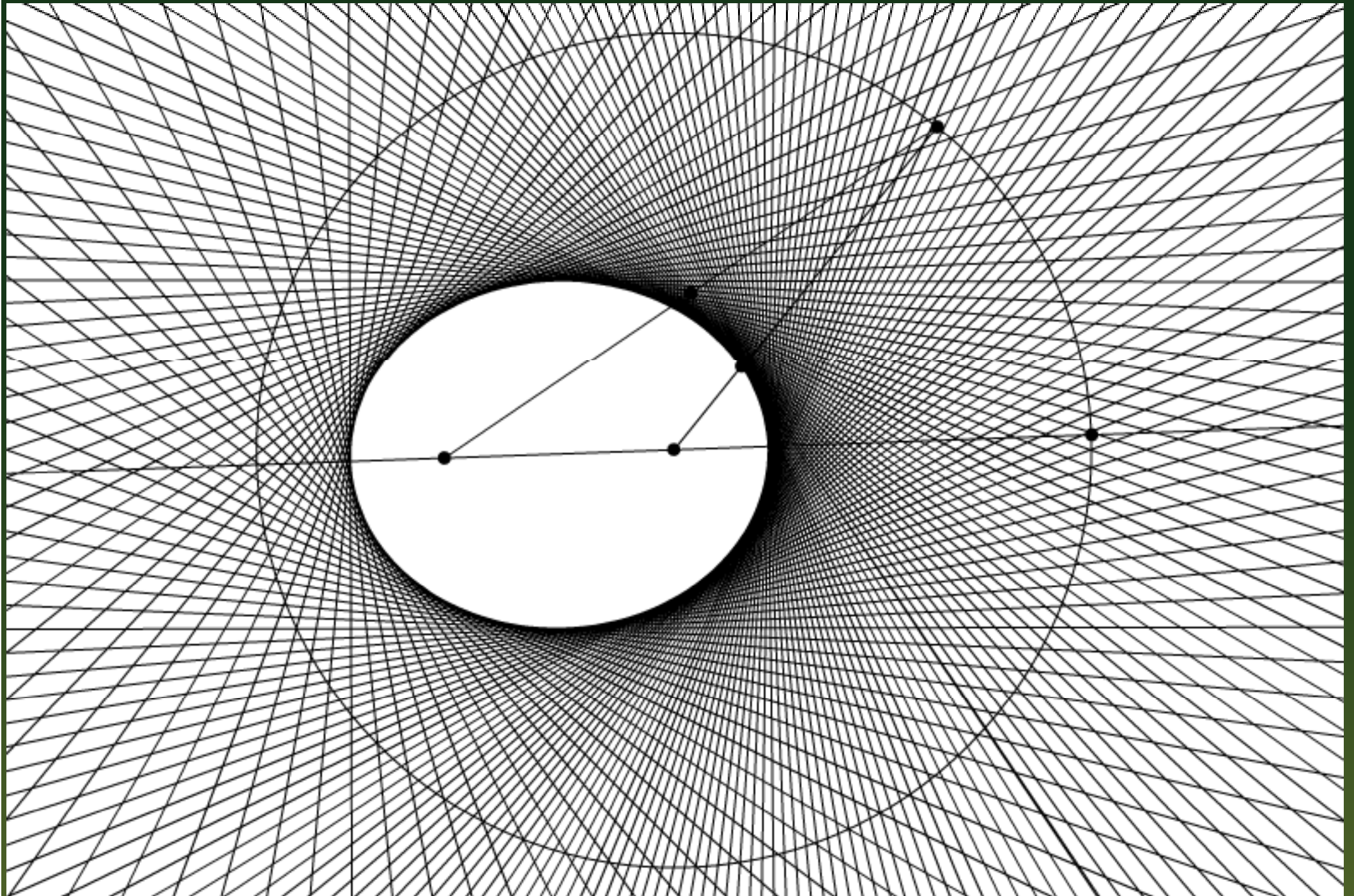
力の向きは中心の太陽方向

- 従って、 $F \frac{dt}{d\theta} = \text{const.}$

- $F \frac{dt}{d\theta} = \text{const}$ と運動方程式 $m \frac{dv}{dt} = F$ から、
 $\frac{dv}{d\theta} = \text{const}$ が得られる。
- $\left\| \frac{d\vec{v}}{d\theta} \right\| = \text{const}$,
つまり、速度の変化の大きさは角度によらず一定という意味である。
- これは、 $\frac{d\vec{v}}{d\theta} = a \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix}$ ということである。

- $\left\| \frac{d\vec{v}}{d\theta} \right\| = \text{const}$ で、中心力であることを考えると、
 $\frac{d\vec{v}}{d\theta} = a \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix}$ となる。従って、 $\vec{v} = \vec{v}_{\text{平均}} + a \begin{pmatrix} \sin \theta \\ -\cos \theta \end{pmatrix}$,
すなわち、速度 $\vec{v}(\theta)$ は円を描く。
- 積分を知らなくても、 $\vec{v}(0^\circ)$, $\vec{v}(1^\circ)$, $\vec{v}(2^\circ)$, $\vec{v}(3^\circ)$,
... は、次を満たし正多角形を描く。
 $\vec{v}(1^\circ) - \vec{v}(0^\circ) = \vec{a}_{180^\circ}$, $\vec{v}(2^\circ) - \vec{v}(1^\circ) = \vec{a}_{181^\circ}$,
 $\vec{v}(3^\circ) - \vec{v}(2^\circ) = \vec{a}_{182^\circ}$, ... その極限を考えると円を描く。
- 速度が円を描くとき、軌道は2次曲線を描く。
[KSEG](#)を用いて確かめる。





微分方程式
を解かない
で楕円軌道
を説明した。

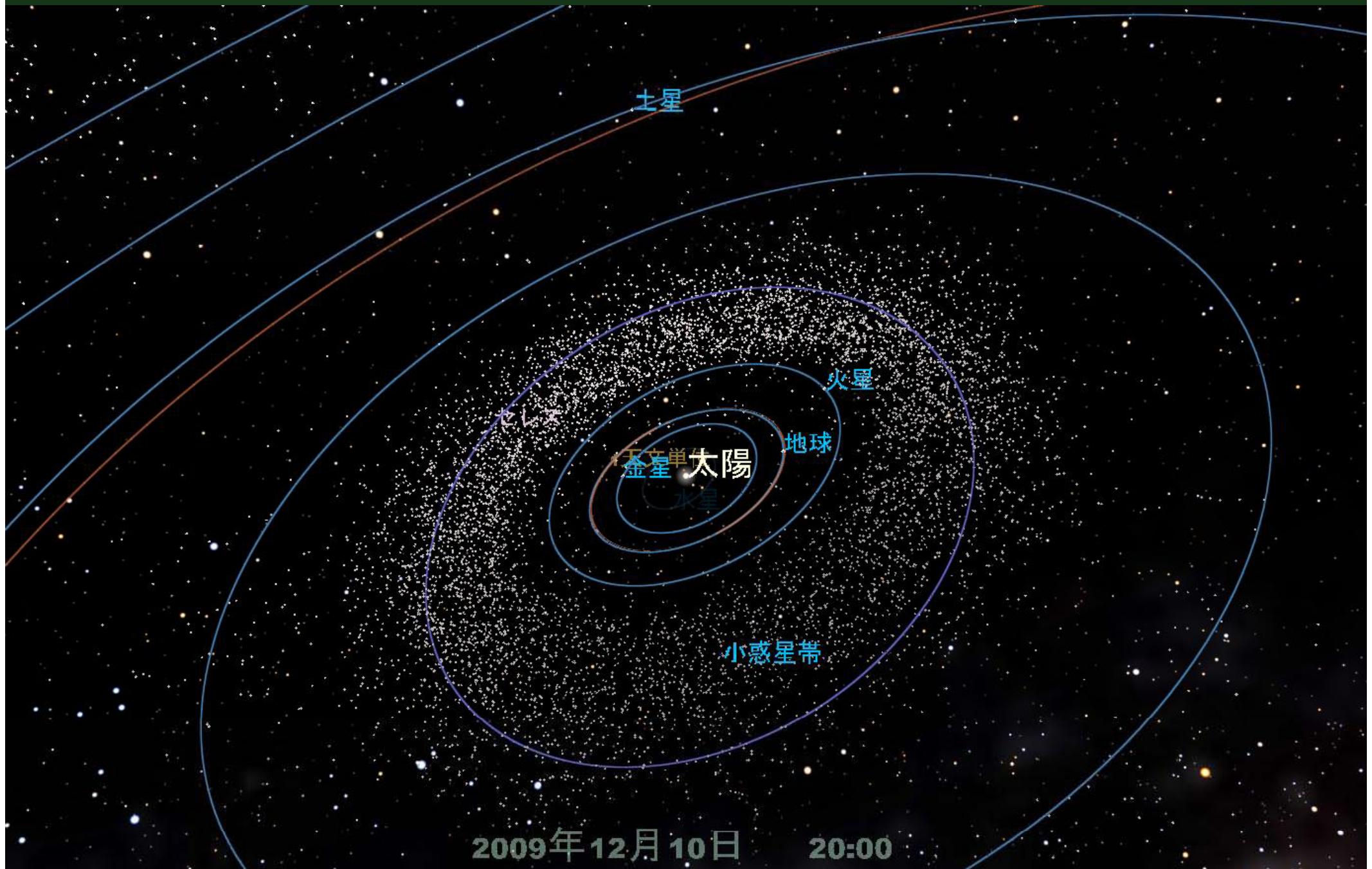
微分方程式を数値的に
解くために、簡単な
BASICのプログラムを
書いてみる事が出来る。

```
DEF f(x,y) = - x/SQR((x^2+y^2)^3)
DEF g(x,y) = - y/SQR((x^2+y^2)^3)
FOR i=5 TO 19
  LET x=0.5
  LET y=0
  LET u=0
  LET v=0.1*i
  LET h=0.000001
  LET t=0
  PLOT POINTS: x,y
  DO WHILE (t<=0.8 OR x<0 OR y<=0)
    LET t=t+h
    LET uu=u
    LET vv=v
    LET u=u+f(x,y)*h
    LET v=v+g(x,y)*h
    LET x=x+uu*h
    LET y=y+vv*h
    PLOT POINTS: x,y
  LOOP
NEXT i
END
```

ここまでの話

- 惑星の動きを理解するためには、それ自身多くの数学が必要とされた。
- ケプラーの法則は、楕円を理解したうえで述べられた。
- ニュートンは、新しい数学を創り、力学を記述した。

その姿をmitakaで再び眺めよう



2009年12月10日 20:00

- 微分方程式の理論は駒場の理系では2年生の数理科学2, 数理科学4で学ぶことである。
- ニュートンは、微分概念を整備しただけでなく、微分と積分が逆の操作であるという、微積分学の基本定理も得ている。
- 数理科学1, 数理科学3のベクトル解析も関連したことを扱っている。

私は何を研究しているか。

微分方程式をすでに知っている関数を使って明示的に解こうという試みは、うまくいかなくなる。

そこで、なぜ方程式を解きたかったのかを考えると、解ければ解の性質がわかるからだということになる。

しかし、解がなくても、あるいは解けなくても微分方程式の解の性質を記述することはできると考えられる。

そういう研究をしているので、来週はそれに関係のある

- ここまでで、中心からの距離の二乗に反比例する中心力をうけると、軌道は楕円（放物線、双曲線という2次曲線）になることを説明した。
- 2つの星が万有引力だけによって運動する問題は、少し違うが、方程式は、中心力の方程式に帰着される。
- 作用反作用の法則から、2つの星の重心が等速直線運動をするので、その点を原点とする座標をとることができる。
- そこで、微分方程式を書いて解いてみると、実際、次のようになる。

- つまり、2体問題の解は、重心の周りの楕円軌道（2次曲線の軌道）となる。
- このことは、ニュートンも気づいていたようだ。
- そこで、ニュートン自身、3体問題を考えることを提唱しつつ、これまでの知識方法では解けないだろうと述べている。
- 数学の問題としては、3体問題ですでに難問を抱えることになった。

[BASICのプログラム](#)

- 惑星の楕円軌道が説明できたのは、太陽に比べて惑星の質量が小さく、惑星同士の力を考慮に入れなくても良かったからである。
- 惑星同士の万有引力は、惑星の軌道を楕円軌道からずらす働きをする。
- 反射望遠鏡、写真乾板を用いた天体観測により、このようなずれが観測されるようになった。
- 1846年の海王星の発見につながった。
- 1727年には光行差、1838年には年周視差が確認され、地動説が証明された。

参考: プリンピキア

http://en.wikipedia.org/wiki/Philosophia_Naturalis_Principia_Mathematica

参考:

松本 眞: 1999年度日本数学会年会市民講演会

「リンゴが落ちたって万有引力は発見できないさ」数学通信4(1) pp.4 -- ,

<http://mathsoc.jp/publication/tushin/0401/matsumoto41.pdf>

参考:

The MacTutor History of Mathematics archive は数学の歴史についての非常に良い記事が載っているページです。

<http://www-history.mcs.st-andrews.ac.uk/history/index.html>

とくに、Tycho Brahe, Johannes Kepler, Sir Isaac Newton, Gottfried

Wilhelm von Leibniz, Henri Poincareは参照しました。

MathematicalPhysics/Orbits/

参考:

ソフトウェアmitakaは、国立天文台

<http://4d2u.nao.ac.jp/html/program/mitaka/>

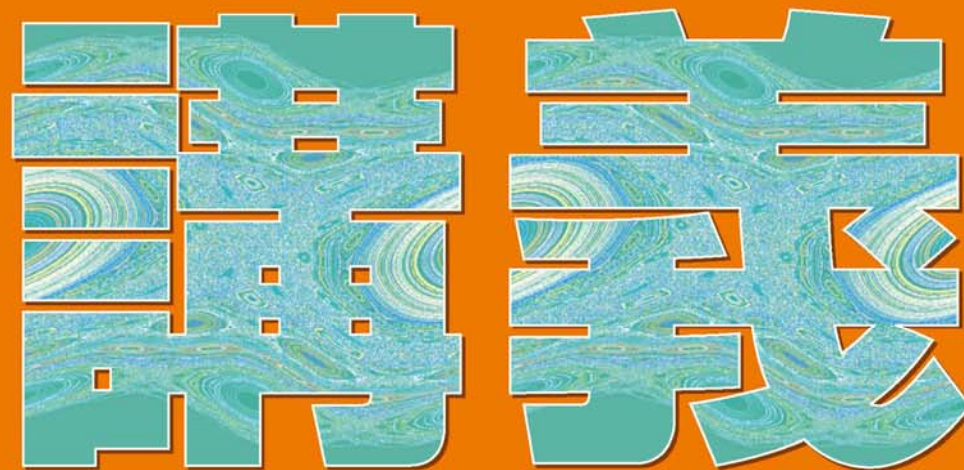
から無償でダウンロードできます。

参考:

次のソフトウェアも無償でダウンロードできます。

KSEG <http://www.mit.edu/~ibaran/kseg.html>

十進BASIC <http://hp.vector.co.jp/authors/VA008683/>



教科書にはのっていない数学のお話

主題科目 / テーマ講義 2単位 1、2年生対象

数学を創る—数学者達の挑戦—

コーディネータ・ナビゲータ: 岡本和夫 (理学部)



数学はどうやって創られたか 岡本和夫 (理学部)、室田一雄 (工学部)

第1回 10/8 数学はどうやって創られたか



ことばを創り、世界を創る 斎藤毅 (理学部)

第2回 10/15 Mathematics "On Campus"

第3回 10/22 数の体系を創る

第4回 10/29 数と図形の共進化



脳と情報の数学を創る 甘利俊一 (理化学研究所)

第5回 11/5 情報の仕組み: 驚き、確率、幾何学

第6回 11/12 脳の仕組み: 脳内情報の表現、記憶、学習の数理



目の錯覚の数学を創る 新井仁之 (理学部)

第7回 11/19 数学で探る錯視の世界

第8回 11/26 脳の中のウェーブレット

第9回 12/3 錯視が創る新たな数学—ウェーブレットからフレイムレットへ—



形を理解するための数学を創る 坪井俊 (理学部)

第10回 12/10 惑星の軌道を理解する

第11回 12/17 多面体の形と曲面の上の軌道の形

第12回 1/14 形の見分け方と数学の視点



文化と数学 岡本和夫 (理学部)

第13回 1/21 文化と数学

駒場キャンパス 18号館ホール 木曜日 5時限 (16:20-17:50)

<http://www.gfk.c.u-tokyo.ac.jp/>

